

# minoptlab 与科学计算

minoptlab.com

08/21/2025

## Contents

<b>1 前言</b>	<b>4</b>
<b>2 介绍 minoptlab</b>	<b>5</b>
2.1 数学函数 . . . . .	6
2.2 复数 . . . . .	7
2.3 黄金分割 . . . . .	8
2.4 黄金分割数列 . . . . .	10
<b>3 线性方程组</b>	<b>11</b>
<b>4 插值</b>	<b>12</b>
4.1 一维插值 . . . . .	12
4.2 二维插值 . . . . .	14
<b>5 非线性方程组</b>	<b>16</b>
<b>6 微分与积分</b>	<b>19</b>
6.1 一阶与二阶信息 . . . . .	19
6.2 一维积分与多维积分 . . . . .	20
<b>7 最优化</b>	<b>23</b>
7.1 线性规划 . . . . .	23
7.1.1 供需平衡问题 . . . . .	26
7.2 非线性规划 . . . . .	30
7.2.1 无约束 . . . . .	30
7.2.2 有约束 . . . . .	32
7.3 混合整数规划 . . . . .	34
7.4 多目标 . . . . .	37
<b>8 最小二乘法</b>	<b>38</b>
8.1 线性组合模型 . . . . .	38
8.2 非线性模型 . . . . .	41

<b>9 常微分方程组</b>	<b>44</b>
<b>10 随机数与统计</b>	<b>46</b>
10.1 随机数 . . . . .	46
10.2 统计 . . . . .	50
<b>11 傅立叶变换</b>	<b>51</b>
11.1 一维的情况 . . . . .	51
11.2 二维的情况 . . . . .	53
<b>12 矩阵分解</b>	<b>54</b>
12.1 特征值分解 . . . . .	55
12.2 lu 分解 . . . . .	57
12.3 qr 分解 . . . . .	58
12.4 chol 分解 . . . . .	59
12.5 svd 分解 . . . . .	60
12.6 schur 分解 . . . . .	61
12.7 hessenberg 分解 . . . . .	62
<b>13 绘图</b>	<b>63</b>
13.1 一元函数 . . . . .	63
13.2 二维数据 . . . . .	65
13.3 二元函数 . . . . .	68
13.4 三维网格数据 . . . . .	70

## 1 前言

《minoptlab 与科学计算》是一本使用 minoptlab 介绍科学计算方法的入门书籍。

minoptlab 是一款通用科学计算软件，它提供丰富的数学计算函数库和强大的数学绘图功能，能够胜任复杂的数学计算和数据可视化任务。

本书将介绍以下内容。

- 介绍 minoptlab
- 线性方程组
- 插值
- 非线性方程组
- 微分和积分
- 最优化
- 最小二乘法
- 常微分方程组
- 随机数与统计
- 傅立叶变换
- 矩阵分解
- 绘图

本书的所有代码均能够在 minoptlab 上直接运行。

minoptlab 软件可从 <https://minoptlab.com> 下载。

## 2 介绍 minoptlab

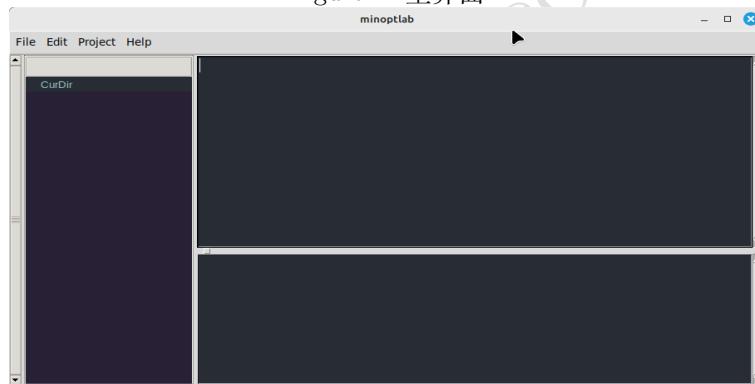
minoptlab 是长沙市先验真理数据科技有限公司推出的一款单机版通用科学计算软件，当前版本号为 1.0.0。LINUX 和 WINDOWS 系统均可安装使用。

该软件为商业软件，付费模式为月付 50 元人民币。其价格非常亲民，月成本仅仅相当于看一场电影。

尽管 minoptlab 价格不贵，但是其功能非常强大，易学易用，付费即享受全部功能，绝无功能限制。

minoptlab 语言的表层是 lua<sup>1</sup>，深层则是 c/c++/fortran，可谓易用易学与迅捷高效兼备。

Figure 1: 主界面



主界面左边是当前工作目录文件列表区。右边上半区是脚本输入区，下半区是脚本运行输出区。工作目录的选择，可通过点击 Project→WorkDir 自由选择，需要确保路径名不能包含中文。

当前工作目录文件列表区会列出当前工作路径下的所有 lua 脚本文件（文件扩展名是\*.lua）。点击列表中任一文件名，即可在右侧上半部分的脚本输入区加载该文件；点击 Project→Run 即可运行该脚本。

minoptlab 配备较详细的帮助文档和实例演示脚本。

点击 Help→Doc 可打开帮助文档，点击 Help→Sample\_1 和 Help→Sample\_2 中的任意文件名，可加载对应实例演示脚本。

<sup>1</sup><https://lua.ac.cn/manual/5.4/>

minoptlab 的数据拟合功能通过了 NIST (美国国家标准与技术研究院) 公布的全部非线性拟合测试。点击 Help→NIST 中的任一文件名，可加载对应测试脚本并自行完成运行测试。

## 2.1 数学函数

lua 内置 math 库，可提供一些常用的数学函数。如果需要更多，则可以调用 minoptlab 内置的 mathx 库。这个库包含以下数学函数：

```
1 mathx library:  
2   acos      cosh      fmax      lgamma    remainder  
3   acosh     deg       fmin      log       round  
4   asin      erf       fmod      log10     scalbn  
5   asinh     erfc      frexp     log1p     sin  
6   atan      exp       gamma    log2      sinh  
7   atan2     exp2      hypot    logb      sqrt  
8   atanh     expm1     isfinite modf      tan  
9   cbrt      fabs      isinf     nearbyint tanh  
10  ceil      fdim      isnan    nextafter trunc  
11  copysign  floor     isnormal pow      version  
12  cos       fma       ldexp     rad
```

其中有些函数是 math 库没有的。

## 2.2 复数

lua 自身不支持复数。minoptlab 内置了复数类：

```
1 complex library:  
2 I      __tostring(z)    asinh(z)      imag(z)      sinh(z)  
3 __add(z,w) __unm(z)     atan(z)       log(z)       sqrt(z)  
4 __div(z,w) abs(z)       atanh(z)     new(x,y)    tan(z)  
5 __eq(z,w)  acos(z)     conj(z)      pow(z,w)    tanh(z)  
6 __mul(z,w) acosh(z)    cos(z)       proj(z)     tostring(z)  
7 __pow(z,w) arg(z)      cosh(z)     real(z)     version  
8 __sub(z,w) asin(z)     exp(z)      sin(z)
```

### 2.3 黃金分割

黃金分割率可視作一元二次方程  $x^2 - x - 1 = 0$  的一个解。它有两个实解，这两个解在几何上就是曲线  $y = x^2 - x - 1$  与直线  $y = 0$  的两个交点的 x 坐标。

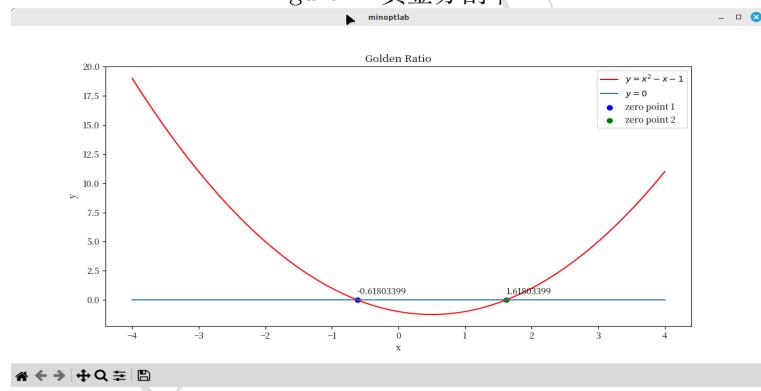
```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local p = {-1, -1, 1}
6 local root = mol.roots(p)
7 print(root)
8
9 function zero(x)
10    return 0
11 end
12
13 function poly(x)
14    return mol.polyval(p, {x})[1]
15 end
16
17 local lb = {-4}
18 local ub = {4}
19
20 local img1 = plt.fplot({poly, zero}, {lb, lb}, {ub, ub}, {'$y=x^2-x-1$', '$y=0$'}, 50, {{
21    color = 'r'
22 }})
23
24 local img2 = plt.scatter({{root[1], 0}, {root[2], 0}}, {'zero point 1', 'zero point 2'},
25   {{{
26     color = 'b',
27     marker = 'o'
28   }, {{
29     color = 'g',
30     marker = 'o'
31   }}, {{
32     text = {
33       args = {root[1], 0 + 0.5, string.format('%.8f', root[1])},
34       kwargs = {}
35   }}
```

```

34     }
35 }, {
36     text = {
37         args = {root[2], 0 + 0.5, string.format('%.8f', root[2])},
38         kwargs = {}
39     }
40 })
41
42 local fw = plt.framework(111, 'Golden Ratio', {'x', 'y'})
43
44 plt.show({{fw, {img1, img2}}})

```

Figure 2: 黃金分割率



一元多项式用升幂的列表表示。多项式  $x^2 - x - 1$  就是  $\{-1, -1, 1\}$ 。要计算它的值，用 `polyval` 命令，第一个参数是升幂列表，第二个参数是变量取值列表，返回值也是列表，其元素对应于第二个参数的变量取值。多项式的实根用 `roots` 命令获取，其唯一参数是升幂列表。

## 2.4 黄金分割数列

黄金分割数列即斐波那契数列。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function fibonacci(n)
5     if n == 1 then
6         return 1
7     end
8     if n == 2 then
9         return 2
10    end
11    return fibonacci(n - 1) + fibonacci(n - 2)
12 end
13
14 local t = mol.linspace(1, 12, 12)
15
16 print(mol.apply(t, fibonacci))
```

`linspace` 命令用于生成从第一个参数到第二个参数之间的等分列表, 列表元素数量由第三个参数决定。`apply` 命令则能把作为第二个参数的一元函数, 逐个作用于作为第一个参数的列表元素, 并返回相应的结果列表。

### 3 线性方程组

线性方程组的一般表示是矩阵方程:  $Ax = b$ 。它的解是  $x = A^{-1}b$ 。其中,  $A^{-1}$  指的是矩阵  $A$  的逆矩阵。

在 `minoptlab` 中, 矩阵的创建用 `matrix` 类, 它的逆矩阵可调用 `inv` 方法求得。

对于  $A$  非方阵或者奇异的情况, 可调用 `pinv` 方法获得  $A$  的伪逆矩阵  $A^+$ 。

因此, 对于一般的线性方程组,  $x = A^+b$  总是可行的求解方法。这种方法对应于用 `solve` 方法来解。

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local A = mol.matrix.new(3,3,{10,-3,5,-7,2,-1,0,6,5})
5 local b = mol.matrix.new(3,1,{7,4,6})
6 local x = A:solve(b)
7 print(x)
8 print(A:mul(x):sub(b):norm())

```

`matrix` 类数据的录入, 必须按列优先的方式进行。比如矩阵:

$$\begin{pmatrix} 10 & -7 & 0 \\ -3 & 2 & 6 \\ 5 & -1 & 5 \end{pmatrix}$$

录入时顺序是 {10, -3, 5, -7, 2, -1, 0, 6, 5}, 而不是 {10, -7, 0, -3, 2, 6, 5, -1, 5}。

`matrix` 类的标量加减乘除分别对应于方法: `add`, `sub`, `prod`, `div`。矩阵乘法则对应于 `mul` 方法。`inv` 或 `pinv` 相当于矩阵除法。`norm` 方法给出矩阵的 2-范数。

对于大型数据, `matrix` 提供 `read` 和 `write` 方法读写 `csv` 数据文件。

## 4 插值

### 4.1 一维插值

一维插值用 `interp1d` 类。

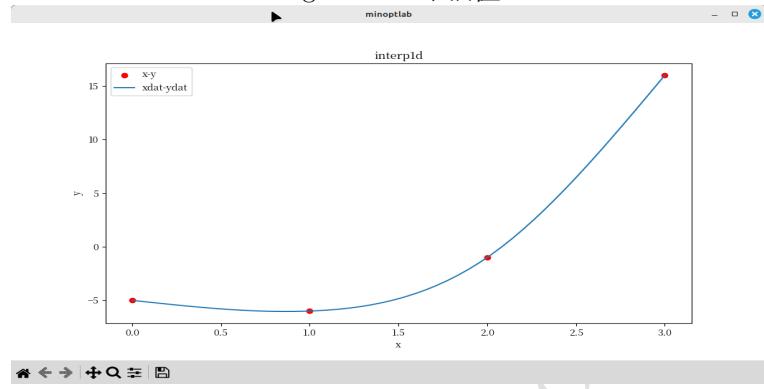
```

1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local x = mol.linspace(0, 3, 4)
6 local y = {-5, -6, -1, 16}
7
8 local f = mol.interp1d.new()
9 f:set(x, y)
10 local g = function(x)
11     return f:get(x)
12 end
13
14 local xdat = mol.linspace(0, 3, 50)
15 local ydat = mol.apply(xdat, g)
16
17 local img1 = plt.scatter({{x, y}}, {'x-y'}, {{}
18     color = 'r'
19 }})
20 local img2 = plt.line({{xdat, ydat}}, {'xdat-ydat'})
21 local fw = plt.framework(111, 'interp1d', {'x', 'y'})
22 plt.show({{fw, {img1, img2}}})

```

`interp1d` 类只有两个方法: `set` 和 `get`。`set` 方法的两个参数分别是待插值的自变量数据列表和因变量数据列表。`get` 方法计算与给定的自变量参数数据相对应的因变量数据。

Figure 3: 一维插值



## 4.2 二维插值

二维插值用 interp2d 类。

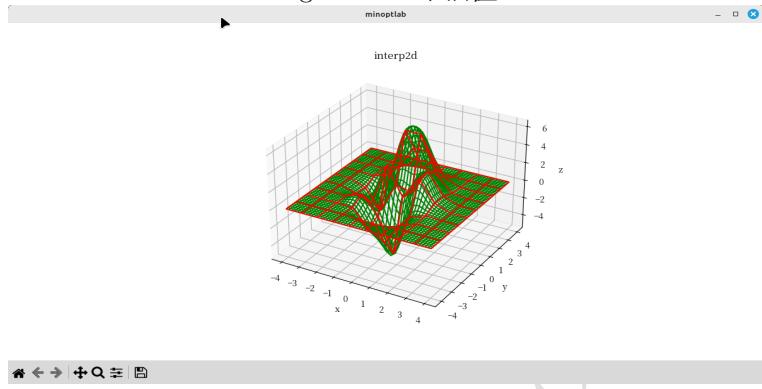
```

1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local peaks = function(xx)
6     local x, y = xx[1], xx[2]
7     return
8         3 * (1 - x) ^ 2 * math.exp(-(x ^ 2) - (y + 1) ^ 2) - 10 * (x / 5 - x ^ 3 - y ^ 5)
9             * math.exp(-x ^ 2 - y ^ 2) - 1 /
9             3 * math.exp(-(x + 1) ^ 2 - y ^ 2)
10 end
11
12 local x = mol.linspace(-4, 4, 10)
13 local y = mol.linspace(-4, 4, 10)
14
15 local f = mol.interp2d.new()
16 f:set(x, y, peaks)
17 local g = function(x)
18     return f:get(x)
19 end
20
21 local img1 = plt.line3d({peaks}, {{-4, -4}}, {{4, 4}}, 10, {{
22     color = 'r'
23 }})
24 local img2 = plt.line3d({g}, {{-4, -4}}, {{4, 4}}, 50, {{
25     color = 'g'
26 }})
27 local fw = plt.framework3d(111, 'interp2d', {'x', 'y', 'z'})
28 plt.show({{fw, {img2, img1}}})

```

interp2d 类也只有两个方法: `set` 和 `get`。`set` 方法的三个参数分别是待插值的第一、二维自变量数据列表和二元采样函数。`get` 方法计算与给定的自变量参数数据相对应的因变量数据。

Figure 4: 二维插值



## 5 非线性方程组

一元多项式方程求实根用 `roots`。比如一个用升幂列表表示的一元多项式  $\{-1, -1, 1\}$ , 即  $x^2 - x - 1 = 0$ 。那么它的全部实根可以用命令 `roots(\{-1, -1, 1\})` 直接获得。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 print(mol.roots(\{-1, -1, 1\}));
```

对于一般的非线性方程组求根, 可以使用 `findroot`, `fsolve` 或者 `xfsolve`。

看例子。

$$\begin{aligned}\exp(-\exp(-(x_1 + x_2))) - x_2(1 + x_1^2) &= 0 \\ x_1 \cos(x_2) + x_2 \sin(x_1) - 0.5 &= 0\end{aligned}$$

```
1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function eq(x)
5     return {math.exp(-math.exp(-(x[1] + x[2]))) - x[2] * (1 + x[1]^2),
6             x[1] * math.cos(x[2]) + x[2] * math.sin(x[1]) - 0.5}
7 end
8 local lb = {-10, -10}
9 local ub = {10, 10}
10
11 local root = mol.findroot(eq, lb, ub)
12
13 print({
14     root = root,
15     eq = eq(root)
16 })
17
18 local x0 = {1, 1}
19
20 root = mol.fsolve(eq, lb, ub, x0)
21 print({
22     root = root,
23     eq = eq(root)
```

```

24 })
25
26
27 local eps = 1e-5
28 local n = 200
29 root = mol.xfsolve(eq, x0, eps, n)
30
31 print({
32     root = root,
33     eq = eq(root)
34 })

```

`findroot` 命令的三个参数分别是方程和变量的搜索下界和上界。搜索界限用列表表示，方程用函数表示。

`fsolve` 命令比 `findroot` 多一个猜想值参数，该参数用列表表示。

`xfsolve` 命令不需要搜索界限参数，但需要猜想值、收敛精度和最大迭代次数参数。它使用牛顿-雅可比迭代法求根，底层用 c++ 实现。其实也可以在 minoptlab 上用 lua 实现：

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function newton(eq, x0, eps, n)
5     local ret = {table.unpack(x0)}
6     local dim = #ret
7     local t = 0
8     for i = 1, n do
9         local jv = mol.jaco(eq, ret)
10        local fv = mol.matrix.new(eq(ret))
11        local dx = jv:solve(fv:prod(-1))
12        for j = 1, dim do
13            ret[j] = ret[j] + dx:get(j)
14        end
15        if fv:norm() < eps then
16            t = i
17            break
18        end
19    end
20    return ret, t
21 end

```

```
22
23 function eq(x)
24     return {math.exp(-math.exp(-(x[1] + x[2]))) - x[2] * (1 + x[1] ^ 2),
25             x[1] * math.cos(x[2]) + x[2] * math.sin(x[1]) - 0.5}
26 end
27
28 local x0 = {1, 1}
29 local eps = 1e-5
30 local n = 200
31 local root, t = newton(eq, x0, eps, n)
32
33 print({
34     root = root,
35     eq = eq(root),
36     t = t
37 })
```

函数 `newton` 返回根和迭代次数。该函数的实现用到了计算雅可比矩阵的 `jaco` 命令和求解线性方程组的 `solve` 命令。

`minoptlab` 提供方便计算函数的一阶、二阶信息的三个命令：`grad`, `jaco` 和 `hess`, 分别对应于计算梯度、雅可比矩阵和海塞矩阵。在数值算法编程中，它们是极有用的工具。

## 6 微分与积分

### 6.1 一阶与二阶信息

梯度、雅可比矩阵和海塞矩阵分别用 `grad`, `jaco` 和 `hess` 获取。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function f1(x)
5     return x[2] * math.sin(x[1]) + x[1] * math.cos(x[2])
6 end
7
8 function f2(x)
9     return {math.exp(-math.exp(-(x[1] + x[2]))) - x[2] * (1 + x[1]^2),
10            x[1] * math.cos(x[2]) + x[2] * math.sin(x[1]) - 0.5}
11 end
12
13 local x = {0.5, 0.8}
14
15 print(mol.grad(f1, x))
16 print(mol.hess(f1, x))
17 print(mol.jaco(f2, x))
```

要注意的是：`grad` 和 `hess` 命令的第一个参数的函数形式与 `jaco` 命令是不同的；前者返回数值，表示的是一个数学函数，后者返回的是数值列表，表示的是一组数学函数。

## 6.2 一维积分与多维积分

一般的，一维和多维积分都可以用 `integrate` 命令。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function f1(x)
5     return math.cos(x ^ 2 - 1) / x
6 end
7
8 function f2(x)
9     return math.exp(-x)
10 end
11
12 function f3(x)
13     return math.exp(x)
14 end
15
16 function f4(x)
17     return math.exp(-x ^ 2)
18 end
19
20 function f5(x)
21     local dim = #x
22     local sum = 0
23     for i = 1, dim do
24         sum = sum + (x[i] - 0.5) ^ 2
25     end
26     return math.exp(-sum * 100) * 1013.2118364296088
27 end
28
29 print({
30     f1 = mol.integrate(f1, -1, 2),
31     f2 = mol.integrate(f2, 0, ''),
32     f3 = mol.integrate(f3, '', 1),
33     f4 = mol.integrate(f4, '', ''),
34     f5 = mol.integrate(f5, {-1, 0, 0, 0}, {1, 1, 1, 1})
35 })
```

无穷大无论正负，一律用空字符串表示。对于多维的情况，积分上下限都用列表表示。

如果需要精度更高的积分，三维以内可以使用内置的 `glint` 包。这时，对于二维和三维的情况，积分区域的表达需要用函数，而非数值。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local glint = require('package.glint')
5
6 function f1(x)
7     return math.log(x)
8 end
9
10 local lb1 = 0
11 local ub1 = 1
12 print({
13     int1 = glint.int1d(f1, lb1, ub1)
14 })
15
16 function f2(x)
17     return x[2] ^ 2 * math.sin(x[1] + x[2]) ^ 2 * math.cos(x[1])
18 end
19
20 local lb2 = {-math.pi / 2, function(x)
21     return -math.pi
22 end}
23 local ub2 = {math.pi / 2, function(x)
24     return math.pi
25 end}
26 print({
27     int2 = glint.int2d(f2, lb2, ub2)
28 })
29
30 function f3(x)
31     return math.sqrt(x[1] * x[2] * x[3])
32 end
33
34 local lb3 = {0, function(x)
35     return 0
```

```
36 end, function(x)
37     return math.sqrt(4 - x[1] ^ 2 - x[2] ^ 2)
38 end}
39 local ub3 = f2, function(x)
40     return math.sqrt(4 - x ^ 2)
41 end, function(x)
42     return 8 - x[1] - x[2]
43 end}
44 print({
45     int3 = glint.int3d(f3, lb3, ub3)
46 })
```

## 7 最优化

### 7.1 线性规划

线性规划用 `lpsolve` 命令。

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local c = {-6, 4, 1}
5 local Aeq = mol.matrix.new(1, 3, {0, -3, 2})
6 local beq = {6}
7 local A = mol.matrix.new(2, 3, {5, -1, -10, 3, 0, 0})
8 local b = {20, 3}
9 local lb = {-100, -100, -100}
10 local ub = {100, 100, 100}
11
12 local best, fbest = mol.lpsolve(c, Aeq, beq, A, b, lb, ub)
13
14 print({
15     best = best,
16     fbest = fbest,
17     eqcheck = Aeq:mul(best):sub(beq):tovector(),
18     ineqcheck = A:mul(best):sub(b):tovector()
19 })
```

其中，向量用列表表示，约束矩阵用 `matrix` 类表示。

如果是使用 `mps` 文件描述线性规划的情况，应该使用 `lpmps` 命令。比如下例：

```

1 NAME
2 ROWS
3 N Obj
4 L r0
5 L r1
6 L r2
7 L r3
8 L r4
9 L r5
10 E r6
11 COLUMNS
```

```
12   c0      Obj      -1
13   c0      r0       1
14   c0      r1       1
15   c0      r2       1
16   c0      r3     -0.25
17   c0      r4      -1
18   c0      r5      -1
19   c0      r6       1
20   c1      Obj    -0.3333333333
21   c1      r0       1
22   c1      r1      0.25
23   c1      r2      -1
24   c1      r3      -1
25   c1      r4      -1
26   c1      r5       1
27   c1      r6      0.25
28 RHS
29   RHS_V   r0       2
30   RHS_V   r1       1
31   RHS_V   r2       2
32   RHS_V   r3       1
33   RHS_V   r4      -1
34   RHS_V   r5       2
35   RHS_V   r6      0.5
36 BOUNDS
37 LO BOUND  c0      -1
38 UP BOUND  c0      1.5
39 LO BOUND  c1     -0.5
40 UP BOUND  c1      1.25
41 ENDDATA
```

```
1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local mps = 'lp.mps'
5
6 local best, fbest = mol.lpmmps(mps)
7
8 print({
```

```
9     best = best,  
10    fbest = fbest  
11 } )
```

lpmps 命令会读入文件，然后求解它。因此，它的唯一参数务必提供正确的文件地址。

### 7.1.1 供需平衡问题

供需平衡问题特指由以下模型界定的问题：

$$\begin{aligned} \min & \quad \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij} \\ \forall i, & \sum_{j=1}^n x_{ij} = S_i \\ \forall j, & \sum_{i=1}^m x_{ij} = D_j \\ \sum_{i=1}^m S_i & \equiv \sum_{j=1}^n D_j \end{aligned}$$

minoptlab 为此类问题特别提供 lppap 命令。

比如，某公司从三个产地  $A_i$  将产品运往四个销地  $B_j$ ，各产地的产量、各销地的销量，以及各产地往各销地的运费单价如下表所示：

	$B_1$	$B_2$	$B_3$	$B_4$	供应
$A_1$	3	11	3	10	7
$A_2$	1	9	2	8	4
$A_3$	7	4	10	5	9
需求	3	6	5	6	20

要如何调运才能使得总运费最小？

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local cost = mol.matrix.new(3,4,{3,1,7,11,9,4,3,2,10,10,8,5})
5 local eq = {7,4,9,3,6,5,6}
6
7 local lb = {}
8 local ub = {}
9 local n = cost.nrow*cost.ncol
10 for i = 1,n do
11   table.insert(lb,0)
12   table.insert(ub,100)
13 end
14

```

```

15 local best,fbest = mol.lpap(cost,eq,lb,ub)
16
17 print({
18     best = best,fbest = fbest
19 })
20 print(mol.matrix(cost.nrow,cost.ncol,best))

```

费用矩阵用 `matrix` 类表示，等式条件用列表表示，顺序是先供给后需求。

供需平衡问题的一个特殊情况就是指派问题。所求皆为 0-1 变量。比如指派矩阵如下：

$$\begin{bmatrix} 6 & 7 & 11 & 2 \\ 4 & 5 & 9 & 8 \\ 3 & 1 & 10 & 4 \\ 5 & 9 & 8 & 2 \end{bmatrix}$$

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local cost = mol.matrix.new(4, 4, {6, 4, 3, 5, 7, 5, 1, 9, 11, 9, 10, 8, 2, 8, 4, 2})
5 local eq = {}
6
7 local m = cost.nrow + cost.ncol
8 for i = 1, m do
9     table.insert(eq, 1)
10 end
11
12 local n = cost.nrow * cost.ncol
13 local lb = {}
14 local ub = {}
15 for i = 1, n do
16     table.insert(lb, 0)
17     table.insert(ub, 1)
18 end
19
20 local best, fbest = mol.lpap(cost, eq, lb, ub)
21
22 print({
23     best = best,

```

```

24     fbest = fbest
25 })
26 print(mol.matrix(cost.nrow, cost.ncol, best))

```

对于供需不平衡的情况，可以通过添加虚拟需求或者虚拟供给的方法，来实现平衡。然后再求解。比如某公司有 6 个供货栈（仓库），库存货物总数分别为 60,55,51,43, 41,52，现有 8 个客户各要一批货，数量分别为 35,37,22,32,41,32,43, 38. 各供货栈到 8 个客户处的单位货物运输价见下表。试确定各货栈到各客户处的货物调运数量，使总的运输费用最小。

	d1	d2	d3	d4	d5	d6	d7	d8	<b>d9</b>	S
s1	6	2	6	7	4	2	5	9	<b>0</b>	60
s2	4	9	5	3	8	5	8	<b>2</b>	<b>0</b>	55
s3	5	2	1	9	7	4	3	3	<b>0</b>	51
s4	7	6	7	3	9	<b>2</b>	7	1	<b>0</b>	43
s5	2	3	9	5	7	2	6	5	<b>0</b>	41
s6	5	5	2	2	8	1	4	3	<b>0</b>	52
D	35	37	22	32	41	32	43	38	<b>22</b>	<b>302</b>

其中，总需求 D 比总供给 S 少 22，故而新增了虚拟客户 d9，以实现供求平衡。

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local cost = mol.matrix.new(6, 9,
5   {6, 4, 5, 7, 2, 5, 2, 9, 2, 6, 3, 5, 6, 5, 1, 7, 9, 2, 7, 3, 9, 3, 5, 2, 4, 8, 7, 9,
6   7, 8, 2, 5, 4, 2, 2, 1, 5, 8,
7   3, 7, 6, 4, 9, 2, 3, 1, 5, 3, 0, 0, 0, 0, 0, 0})
7
8 local eq = {60, 55, 51, 43, 41, 52, 35, 37, 22, 32, 41, 32, 43, 38, 22}
9
10 local lb = {}
11 local ub = {}
12 local n = cost.nrow * cost.ncol
13 for i = 1, n do
14   table.insert(lb, 0)
15   table.insert(ub, 100)
16 end

```

```
17  
18 local best, fbest = mol.lpap(cost, eq, lb, ub)  
19  
20 print({  
21     best = best,  
22     fbest = fbest  
23 })  
24 print(mol.matrix(cost.nrow, cost.ncol, best))
```

## 7.2 非线性规划

非线性规划的基本形式如下：

$$\begin{aligned}
 & \min && f(x) \\
 & s.t. && h(x) = 0 \\
 & && g(x) \leq 0 \\
 & && x \subseteq \mathbf{R}^n \\
 & && \forall i, i \in \{1, \dots, n\}, x_i \in [L_i, U_i]
 \end{aligned}$$

`minoptlab` 规定优化方向为最小化，不等式约束为不大于约束。对于最大化问题，目标函数要乘以  $-1$ ，不小于约束要两边乘以  $-1$ 。

### 7.2.1 无约束

无约束的非线性规划一般用 `fmin` 求解。比如：

$$\begin{aligned}
 f(x) &= -\left(\frac{\sin(r)}{r} + 1\right) \\
 r &= \sqrt{(x_1 - 50)^2 + (x_2 - 50)^2} + \exp(1)
 \end{aligned}$$

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function f(x)
5     local r = math.sqrt((x[1] - 50) ^ 2 + (x[2] - 50) ^ 2) + math.exp(1)
6     return -(math.sin(r) / r + 1)
7 end
8
9 local lb = {0, 0}
10 local ub = {100, 100}
11 local eps = 1e-5
12 local n = 2000
13 local m = 20
14
15 local best, fbest = mol.fmin(f, lb, ub, eps, n, m)
16
17 print({

```

```
18     best = best,  
19     fbest = fbest  
20 } )
```

fmin 命令的六个参数分别是目标函数、搜索下界、搜索上界，收敛精度、最大迭代次数和种群数。它使用进化算法求解，能最大限度保证获得全局最小解。

### 7.2.2 有约束

对于有约束条件的非线性规划，使用 `fmincon` 命令。比如：

$$\begin{aligned} f(x) &= \frac{\sin(2\pi x_1)^3 \sin(2\pi x_2)}{x_1^3(x_1+x_2)} \\ g_1(x) &= x_1^2 - x_2 + 1 \leq 0 \\ g_2(x) &= 1 - x_1 + (x_2 - 4)^2 \leq 0 \end{aligned}$$

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function f(x)
5     local a = math.sin(2 * math.pi * x[1]) ^ 3 * math.sin(2 * math.pi * x[2])
6     local b = x[1] ^ 3 * (x[1] + x[2])
7     return -a / b
8 end
9
10 local lb = {0, 0}
11 local ub = {10, 10}
12
13 local h = mol.nullconfun()
14 local g = function(x)
15     return {x[1] ^ 2 - x[2] + 1, 1 - x[1] + (x[2] - 4) ^ 2}
16 end
17
18 local eps = 1e-5
19 local algo = mol.listoptalgo()[1]
20 local n = 2000
21
22 local best, fbest = mol.fmincon(f, lb, ub, h, g, algo, eps, n)
23
24 print({
25     best = best,
26     fbest = fbest,
27     ineqcon = g(best)
28 })

```

`fmincon` 命令的八个参数分别是目标函数、搜索下界、搜索上界、等式约束、不等式约束、算法、收敛精度和最大迭代次数。约束不存在时，用 `nullconfun` 命令创建空约束。算法选择有多种，

`listoptalgo` 命令会返回一个算法字符串列表，其中既有保证全局优化的进化算法，也有普通的局部优化算法；一般选择第一个。

再看一个有等式约束的例子：

$$\begin{aligned} f(x) &= (x_1 - 2)^2 + (x_2 - 1)^2 \\ h(x) &= x_1 - 2x_2 + 1 = 0 \\ g(x) &= \frac{x_1^2}{4} + x_2^2 - 1 \leq 0 \end{aligned}$$

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function f(x)
5     return (x[1] - 2) ^ 2 + (x[2] - 1) ^ 2
6 end
7
8 local lb = {-100, -100}
9 local ub = {100, 100}
10
11 local h = function(x)
12     return {x[1] - 2 * x[2] + 1}
13 end
14 local g = function(x)
15     return {x[1] ^ 2 / 4 + x[2] ^ 2 - 1}
16 end
17
18 local eps = 1e-5
19 local algo = mol.listoptalgo()[1]
20 local n = 2000
21
22 local best, fbest = mol.fmincon(f, lb, ub, h, g, algo, eps, n)
23
24 print({
25     best = best,
26     fbest = fbest,
27     eqcon = h(best),
28     ineqcon = g(best)
29 })

```

### 7.3 混合整数规划

混合整数规划在 minoptlab 中过于普通，只需在 fmincon 命令的参数序列的最后面添加一个表参数，其元素为整数变量的索引，即可。

比如：

```
1 // process synthes1
2 // mixed-integer nonlinear program
3
4 // Source: Test problem 1 (Synthesis of processing system) in
5 // M. Duran & I.E. Grossmann,
6 // "An outer approximation algorithm for a class of mixed integer nonlinear
7 // programs", Mathematical Programming 36, pp. 307-339, 1986.
8
9 // Number of variables: 6 (3 binary variables)
10 // Number of constraints: 6
11 // Objective nonlinear
12 // Nonlinear constraints
13
14
15 MODULE: NLP;
16
17 BINARY_VARIABLES y1, y2, y3;
18
19 POSITIVE_VARIABLES x1, x2, x3;
20
21 UPPER_BOUNDS{
22 x1: 2 ;
23 x2: 2 ;
24 x3: 1 ;
25 }
26
27 EQUATIONS c1, c2, c3, c4, c5, c6;
28
29 c1: 0.8*log(x2 + 1) + 0.96*log(x1 - x2 + 1) - 0.8*x3 >= 0 ;
30 c2: log(x2 + 1) + 1.2*log(x1 - x2 + 1) - x3 - 2*y3 >= -2 ;
31 c3: x2 - x1 <= 0 ;
32 c4: x2 - 2*y1 <= 0 ;
33 c5: x1 - x2 - 2*y2 <= 0 ;
```

```

34 c6: y1 + y2 <= 1 ;
35
36 OBJ: minimize
37     5*y1 + 6*y2 + 8*y3 + 10*x1 - 7*x3 - 18*log(x2 + 1)
38     - 19.2*log(x1 - x2 + 1) + 10;

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function f(x)
5     local x1 = x[1]
6     local x2 = x[2]
7     local x3 = x[3]
8     local y1 = x[4]
9     local y2 = x[5]
10    local y3 = x[6]
11    return 5 * y1 + 6 * y2 + 8 * y3 + 10 * x1 - 7 * x3 - 18 * math.log(x2 + 1) - 19.2 *
12        math.log(x1 - x2 + 1) + 10
13
14 end
15
16 local h = mol.nullconfun()
17
18 local g = function(x)
19     local x1 = x[1]
20     local x2 = x[2]
21     local x3 = x[3]
22     local y1 = x[4]
23     local y2 = x[5]
24     local y3 = x[6]
25     return {-(0.8 * math.log(x2 + 1) + 0.96 * math.log(x1 - x2 + 1) - 0.8 * x3),
26             -(math.log(x2 + 1) + 1.2 * math.log(x1 - x2 + 1) - x3 - 2 * y3) - 2, x2 - x1,
27             x2 - 2 * y1, x1 - x2 - 2 * y2,
28             y1 + y2 - 1}
29 end
30
31 local lb = {0, 0, 0, 0, 0, 0}
32 local ub = {2, 2, 1, 1, 1, 1}
33 local algo = mol.listoptalgo()[1]
34 local eps = 1e-5

```

```
32 local n = 2000
33 local intindex = {4, 5, 6}
34
35 local best, fbest = mol.fmincon(f, lb, ub, h, g, algo, eps, n, intindex)
36
37 print({
38     best = best,
39     fbest = fbest,
40     ineqcon = g(best)
41 })
```

这种求混合整数规划的方法，对 `lpsolve` 命令也是有效的。

## 7.4 多目标

多目标的情况直接用 `mxfun` 命令将多目标函数转换为单目标函数即可，其余照旧。

比如有两个需要最大化的目标函数： $2x_1 + 3x_2$  和  $4x_1 - 2x_2$ ，约束条件是两个不大于条件： $x_1 + x_2 \leq 10$  和  $2x_1 + x_2 \leq 15$ ，并且  $x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$ 。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 function f1(x)
5     return {-(2 * x[1] + 3 * x[2]), -(4 * x[1] - 2 * x[2])}
6 end
7
8 local f2 = mol.mxfun(f1)
9
10 local h = mol.nullconfun()
11
12 local g = function(x)
13     return {x[1] + x[2] - 10, 2 * x[1] + x[2] - 15}
14 end
15
16 local lb = {0, 0}
17 local ub = {1e4, 1e4}
18 local algo = mol.listoptalgo()[1]
19 local eps = 1e-5
20 local n = 2000
21
22 local best, fbest = mol.fmincon(f2, lb, ub, h, g, algo, eps, n)
23
24 print({
25     best = best,
26     f2 = fbest,
27     f1 = f1(best),
28     ineqcon = g(best)
29 })
```

## 8 最小二乘法

最小二乘法是数据拟合的基本方法。`minoptlab` 通过最小化残差平方和的方式推算待拟合参数。一般地，数据拟合模型分为两类：线性组合模型

$$y = \sum_{i=1}^n p_i f_i(\mathbf{x})$$

和非线性模型

$$y = \sum_{i=1}^n p_i f_i(\mathbf{x}, \mathbf{p})$$

前者的一个特例就是一元多项式模型  $y = \sum_{i=1}^n p_i x^{i-1}$ 。所以线性组合模型可视作广义的多项式模型。比如：

$$y = p_1 \sin(x_1) + p_2 \cos(x_2) + p_3 x_1^2 x_2^3$$

对于此类模型，用 `polyfit` 命令进行拟合。其他模型，比如：

$$y = p_1 x_1 \sin(p_2) + p_2 x_2 \cos(p_1) + p_3 x_1^2 x_2^3$$

一律使用 `nlpfit` 命令。

### 8.1 线性组合模型

假设有一组数据如下：

```
1 xdat:
2 0, 0.3000, 0.6000, 0.9000, 1.2000, 1.5000,
3 1.8000, 2.1000, 2.4000, 2.7000, 3.0000
4 ydat:
5 2.0000, 2.3780, 3.9440, 7.3460, 13.2320, 22.2500,
6 35.0480, 52.2740, 74.5760, 102.6020, 137.0000
```

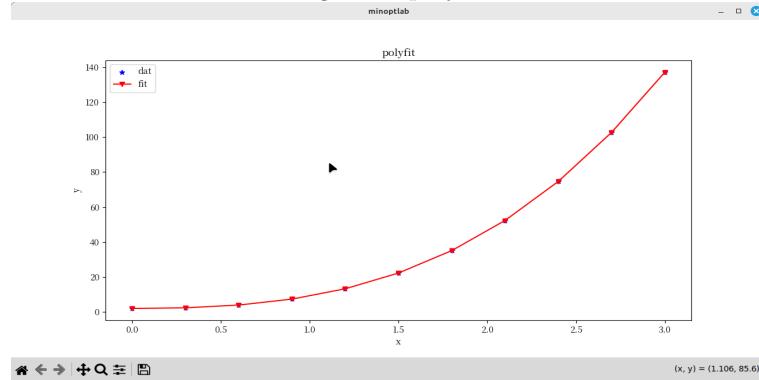
要用一元多项式模型：

$$y = \sum_{i=1}^4 p_i x^{i-1}$$

拟合这组数据。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local xdat = mol.matrix.new({0, 0.3000, 0.6000, 0.9000, 1.2000, 1.5000, 1.8000, 2.1000,
6     2.4000, 2.7000, 3.0000})
7 local ydat = {2.0000, 2.3780, 3.9440, 7.3460, 13.2320, 22.2500, 35.0480, 52.2740,
8     74.5760, 102.6020, 137.0000}
9
10 --[[[
11 function model(x, p)
12     return {1, x[1], x[1] ^ 2, x[1] ^ 3}
13 end
14 --]]]
15 local model = mol.polyfitfun(4)
16 local p, corr, fval = mol.polyfit(xdat, ydat, model, 4)
17 print({
18     p = p,
19     corr = corr,
20     fval = fval
21 })
22
23 local fit = mol.tofit(model, p)
24 local fity = xdat:apply(fit)
25
26 local p1 = plt.scatter({{xdat:tovector(), ydat}}, {'dat'}, {{
27     marker = '*',
28     color = 'b'
29 }})
30 local p2 = plt.line({{xdat:tovector(), fity}}, {'fit'}, {{
31     marker = 'v',
32     color = 'r'
33 }})
34 local fw = plt.framework(111, 'polyfit', {'x', 'y'})
35 plt.show({{fw, {p1, p2}}})
```

Figure 5: polyfit



一元多项式模型直接用 `polyfitfun` 命令创建，其参数是  $p_i$  的个数。但也可以自行编写函数。要注意的是，无论 `polyfit` 还是 `nlpfit`，编写模型时要返回数学函数列表，且其元素不应包含代表线性组合含义的待拟合参数部分。也就是说，编写模型函数  $p_i f_i$  时只应使用  $f_i$  部分，不能包括  $p_i$  部分。

`tofit` 命令的作用是把模型和参数组合成解模型。它的第一个参数是模型，第二个参数是参数取值列表。不同的参数取值意味着不同的解模型。不同的解模型意味着不同的相关系数。相关系数是 `polyfit` 和 `nlpfit` 命令的第二个返回值。它的第一个返回值是使得残差平方和最小化的拟合参数，第三个返回值就是最小化的残差平方和。

`matrix` 类的 `apply` 方法能把矩阵的每一行作为参数“投送”给它的唯一参数，这个参数应该是一个多元函数。它会返回一个列表，其元素一一对应于矩阵的每一行。

## 8.2 非线性模型

**nlpfit** 是拟合非线性模型的通用命令。该功能通过了 NIST (美国国家标准与技术研究院) 公布的全部非线性拟合测试。点击 Help→NIST 中的任一文件名，可加载对应测试脚本并自行完成运行测试。

**nlpfit** 命令内部基于 **fmincon** 命令，所以其参数序列与后者非常相似。第一个参数是 matrix 类表示的自变量数据，第二个参数是用列表表示的因变量数据，第三个参数是模型，与 **polyfit** 的模型参数类似。后面五个参数与 **fmincon** 命令的后面五个参数类似。分别是搜索下界、搜索上界、算法、收敛精度和最大迭代次数。如果有关于参数的等式或者不等式条件约束，应该在算法参数之前输入。

给定一组数据如下：

```

1 xdat:
2 0.5,1.5,2.5,3.5,4.5,5.5,6.5,7.5,8.5,9.5,10.5,11.5,12.5,
3 13.5,14.5,15.5,16.5,17.5,18.5,19.5,20.5,21.5,22.5,23.5,
4 24.5,25.5,26.5,27.5,28.5,29.5,30.5,31.5,32.5,33.5,34.5
5 ydat:
6 0.0202,0.0292,0.0467,0.0658,0.0707,0.0856,0.0832,0.0865,
7 0.0827,0.0782,0.0677,0.0597,0.0503,0.0401,0.0305,0.0269,
8 0.0199,0.0133,0.0088,0.0079,0.0082,0.0037,0.0036,0.0026,
9 0.0015,0.0016,0.0014,0.0011,0.0007,0.0002,0.0006,0.0006,
10 0.0001,0.0002,0.0001

```

需要拟合的模型是：

$$y = \left( \frac{p_1}{p_2 \sqrt{\frac{\pi}{2}}} \right) \exp \left( -2 \left( \frac{x_1 - p_3}{p_2} \right)^2 \right) + p_4$$

并且要求拟合参数满足以下两个条件：

$$\begin{aligned} y(0.5, p) &= 0.0202 \\ y(34.5, p) &= 0.0001 \end{aligned}$$

也就是说，拟合曲线必须通过第一个点和最后一个点。

```

1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4

```

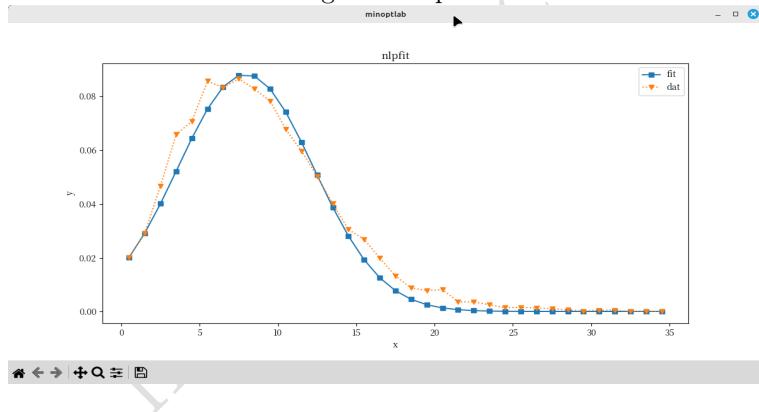
```

5 local xdat = mol.matrix.new({0.5, 1.5, 2.5, 3.5, 4.5, 5.5, 6.5, 7.5, 8.5, 9.5, 10.5,
6                               11.5, 12.5, 13.5, 14.5, 15.5, 16.5,
7                               17.5, 18.5, 19.5, 20.5, 21.5, 22.5, 23.5, 24.5, 25.5, 26.5,
8                               27.5, 28.5, 29.5, 30.5, 31.5,
9                               32.5, 33.5, 34.5})
10
11 local ydat = {0.0202, 0.0292, 0.0467, 0.0658, 0.0707, 0.0856, 0.0832, 0.0865, 0.0827,
12                               0.0782, 0.0677, 0.0597, 0.0503,
13                               0.0401, 0.0305, 0.0269, 0.0199, 0.0133, 0.0088, 0.0079, 0.0082, 0.0037,
14                               0.0036, 0.0026, 0.0015, 0.0016,
15                               0.0014, 0.0011, 0.0007, 0.0002, 0.0006, 0.0006, 0.0001, 0.0002, 0.0001}
16
17 local model = function(x, p)
18   return {(1 / (p[2] * math.sqrt(math.pi / 2))) * math.exp(-2 * ((x[1] - p[3]) / p[2])
19 ^ 2), 0, 0, 1}
20 end
21
22 local eqcon = function(p)
23   return {mol.tofit(model, p)({0.5}) - 0.0202, mol.tofit(model, p)({34.5}) - 0.0001}
24 end
25
26 local ineqcon = mol.nullconfun()
27
28 local lb = {0, 0, 0, 0}
29 local ub = {100, 100, 100, 100}
30 local algo = mol.listoptalgo()[1]
31 local eps = 1e-5
32 local n = 2000
33
34 local p, corr, fval = mol.nlpfit(xdat, ydat, model, lb, ub, eqcon, ineqcon, algo, eps, n)
35
36 print({
37   p = p,
38   corr = corr,
39   fval = fval,
40   eqcon = eqcon(p)
41 })
42
43 local fit = mol.tofit(model, p)

```

```
39 local fity = xdat:apply(fit)
40
41 local p1 = plt.line({{xdat:tovector(), fity}}, {'fit'}, {{
42     marker = 's'
43 }}))
44 local p2 = plt.line({{xdat:tovector(), ydat}}, {'dat'}, {{
45     marker = 'v',
46     linestyle = 'dotted'
47 }}))
48 local fw = plt.framework(111, 'nlpfit', {'x', 'y'})
49 plt.show({{fw, {p1, p2}}})
```

Figure 6: nlpfit



## 9 常微分方程组

`ode` 类专门用来求解常微分方程组。

比如受重力作用且有摩擦的摆角  $\theta$  的二阶微分方程可以写成：

$$\theta''(t) + b \cdot \theta'(t) + c \cdot \sin(\theta(t)) = 0$$

令：

$$\omega(t) = \theta'(t)$$

则

$$\begin{aligned}\theta'(t) &= \omega(t) \\ \omega'(t) &= -b \cdot \omega(t) - c \cdot \sin(\theta(t))\end{aligned}$$

令  $b = 0.25$ ,  $c = 5$ 。对于初始条件，我们假设摆几乎垂直， $\theta(0) = \pi - 0.1$ ，并且初始时处于静止状态，因此  $\omega(0) = 0$ 。我们将在  $0 \leq t \leq 10$  的区间内，在 100 个等间隔的样本点生成解决方案：

```

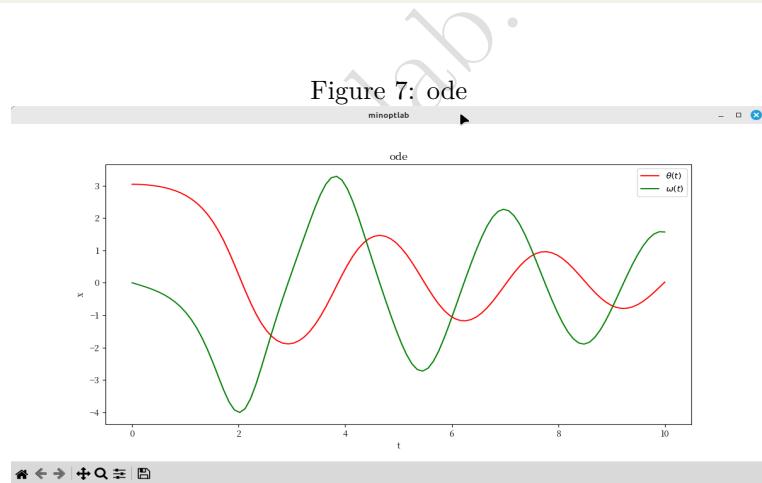
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local b, c = 0.25, 5.0
6
7 function system(x,t)
8     return {x[2], -b * x[2] - c * math.sin(x[1])}
9 end
10
11 local x0 = {math.pi - 0.1, 0}
12 local t0, t1 = 0, 10
13 local step = 0.1
14
15
16 local odesolver = mol.ode.new(system, x0, t0, t1, step, false);
17
18 local t = mol.linspace(t0, t1, 100)
19 local x = mol.matrix.new(#t, 2)

```

```

20
21 for i = 1, #t do
22     x:set(i, 1, odesolver:get(1, t[i]))
23     x:set(i, 2, odesolver:get(2, t[i]))
24 end
25
26
27 local p1 = plt.line({{t, x:col(1):tovector()}}, {'$\\theta(t)$'}, {{}}
28     color = 'r'
29 })
30 local p2 = plt.line({{t, x:col(2):tovector()}}, {'$\\omega(t)$'}, {{}
31     color = 'g'
32 })
33 local fw = plt.framework(111, 'ode', {'t', 'x'})
34 plt.show({{fw, {p1, p2}}})

```



`ode` 类的构造方法的参数分别是方程系统、初值、求解范围起点、终点、步长和是否刚性。`get` 方法负责给出对应于给定点的解函数的值，它有两个参数：第一个参数指定哪个解函数，第二个参数指定点位置。

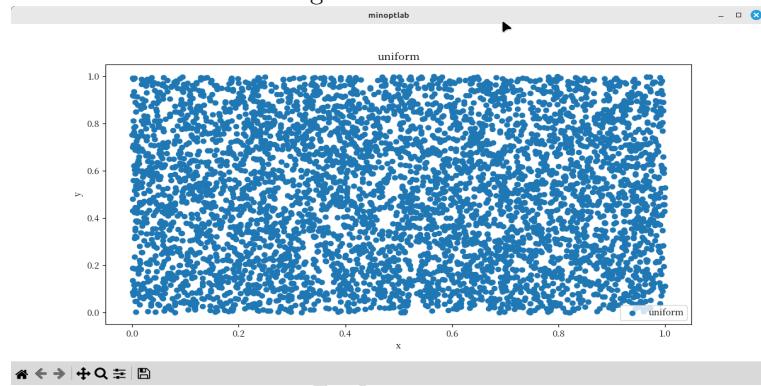
要注意的是，刚性方程组一定要设置 `ode` 类构造方法的最后参数为 `true`，这将大大有利于方程组的求解。

# 10 随机数与统计

## 10.1 随机数

`uniform` 类负责提供 0 到 1 之间的均匀随机数。

Figure 8: uniform



```

1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local rnd = mol.uniform.new()
6
7 local x = {}
8 local y = {}
9
10 local n = 5000
11
12 for i = 1 ,n do
13     table.insert(x,rnd:generate())
14     table.insert(y,rnd:generate())
15 end
16
17 local img = plt.scatter({{x,y}},{'uniform'})
18 local fw = plt.framework(111,'uniform',{'x','y'})
```

```
19 plt.show({{fw,img}})
```

generate 方法每次输出一个  $a_i \in [0, 1]$ 。

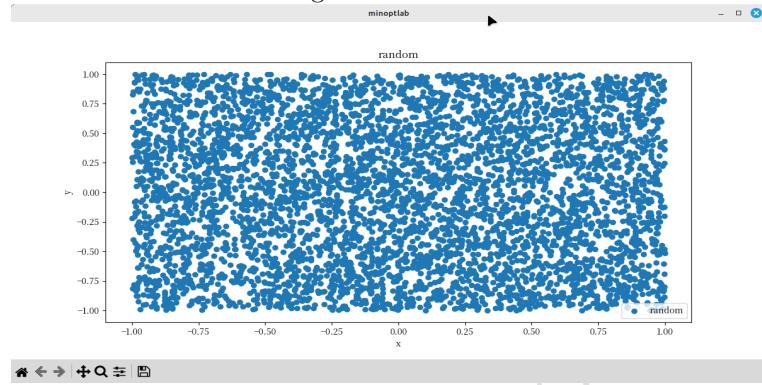
如果需要其他区间的均匀随机数，可利用公式： $b_i = l + a_i(u - l)$ 。 $l$  表示下界， $u$  表示上界。

另一种方法是直接使用 random 类。它的构造方法有两个参数，分别是  $l$  和  $u$ ：

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local rnd = mol.random.new(-1,1)
6
7 local x = {}
8 local y = {}
9
10 local n = 5000
11
12 for i = 1 ,n do
13     table.insert(x,rnd:generate())
14     table.insert(y,rnd:generate())
15 end
16
17 local img = plt.scatter({{x,y}},{'random'})
18 local fw = plt.framework(111,'random',{'x','y'})
19 plt.show({{fw,img}})
```

random 类也有一个 generate 方法。

Figure 9: random



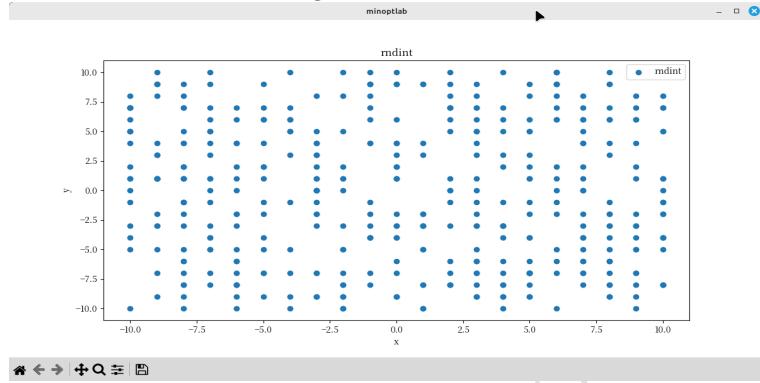
如果需要指定区间的随机整数，可以使用另一个 `random` 类。这个 `random` 类不在 `libminoptlab` 名下，可以直接使用。

```

1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3
4 local rndint = random.new(os.time())
5
6 local l, u = -10, 10
7 local n = 400
8 local x = {}
9 local y = {}
10
11 for i = 1, n do
12     table.insert(x, rndint:value(l, u))
13     table.insert(y, rndint:value(l, u))
14 end
15
16 local img = plt.scatter({{x, y}}, {'rndint'})
17 local fw = plt.framework(111, 'rndint', {'x', 'y'})
18 plt.show({{fw, {img}}})

```

Figure 10: rndint



它的 `value` 方法有两个参数，分别指定生成数的下界和上界。若调用该方法时不输入任何参数，则其生成数为位于 0 至 1 之间的均匀随机实数。

## 10.2 统计

minoptlab 内置用于统计计算的工具箱，详见下表：

sum	和	var	方差
mul	积	cov	协方差
mean	平均值	cor	相关系数
skewness	偏度	{d,p,q,r} <sup>2</sup> bern	Bernoulli distribution
kurtosis	峰度	{d,p,q,r}cauchy	Cauchy distribution
first_four_moments	前四个矩	{d,p,q,r}beta	Beta Distribution
median	中位数	{d,p,q,r}binom	Binomial Distribution
median_absolute_deviation	中位数绝对偏差	{d,p,q,r}chisq	Chi-squared distribution
interquartile_range	四分位距	{d,p,q,r}exp	Exponential Distribution
gini_coefficient	基尼系数	{d,p,q,r}f	F-Distribution
mode	众数	{d,p,q,r}gamma	Gamma Distribution
{d,p,q,r}invgamma	Inverse-Gamma Distribution	{d,p,q,r}invgauss	Inverse-Gaussian Distribution
{d,p,q,r}laplace	Laplace Distribution	{d,p,q,r}lnorm	Log-Normal Distribution
{d,p,q,r}logis	Logistic Distribution	{d,p,q,r}norm	Normal Distribution
{d,p,q,r}pois	Poisson Distribution	{d,p,q,r}radem	Rademacher Distribution
{d,p,q,r}t	Student's t-Distribution	{d,p,q,r}unif	Uniform Distribution
{d,p,q,r}weibull	Weibull Distribution		

<sup>2</sup>d, p, q, r 分别代表 density function, distribution function, quantile function 和 random sampling function。

## 11 傅立叶变换

`minoptlab` 提供一维和二维的傅立叶变换及其逆操作。

如果变换的命令是 `xyz`, 那么逆变换的命令就是 `ixyz`。

### 11.1 一维的情况

如果只需要傅立叶变换的实部信息, 那么可以用 `r2r` 和 `ir2r` 命令。前者返回实部信息, 后者使用这个信息返回原数据。

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local x = mol.linspace(0, 1, 10)
5 local y = mol.r2r(x)
6 local z = mol.ir2r(y)
7 print({
8     x = x,
9     y = y,
10    z = z,
11    eps = mol.vector.new(x):sub(z):norm()
12 })
13
14 -----
15
16 local yr, yi = mol.r2c(x)
17 z = mol.ir2c(yr, yi)
18 print({
19     x = x,
20     yr = yr,
21     yi = yi,
22     z = z,
23     eps = mol.vector.new(x):sub(z):norm()
24 })
25
26 -----
27
28 local xr, xi = {0, 1, 10}, {3, 5, 8}

```

```
29 yr, yi = mol.c2c(xr, xi)
30 local zr, zi = mol.ic2c(yr, yi)
31 print({
32     xr = xr,
33     xi = xi,
34     yr = yr,
35     yi = yi,
36     zr = zr,
37     zi = zi,
38     eps = {mol.vector.new(xr):sub(zr):norm(), mol.vector.new(xi):sub(zi):norm()}
39 })
```

若关心虚部信息，则可以用 `r2c` 和 `ir2c` 命令。前者返回实部和虚部信息，后者使用这两个信息返回原数据。

若原数据包含虚部信息，则应该用 `c2c` 和 `ic2c` 命令。前者返回实部和虚部信息，后者使用这两个信息返回原数据。

成对的变换和逆变换命令不是混用。

`vector` 类是 `matrix` 类的子类，即仅有一列的 `matrix` 类。`vector` 比列表要快，但是没有列表灵活和通用。

## 11.2 二维的情况

r2r 和 ir2r 命令不支持二维。其他则可以。

所有支持二维的命令都需要在原来一维命令的参数前面添加两个命令：数据的行数和列数。

```

1 local print = require('package.print').print
2 local mol = libminoptlab
3
4 local nr, nc = 3, 3
5 local x = mol.matrix.new(nr, nc, {2, 3, 1, 1, 2, 2, 2, 1, 3})
6 print(x)
7
8 local yr, yi = mol.r2c(nr, nc, x:tovector())
9 print(mol.matrix.new(nr, nc, yr))
10 print(mol.matrix.new(nr, nc, yi))
11
12 local z = mol.ir2c(nr, nc, yr, yi)
13 print(mol.matrix.new(nr, nc, z))
14 print(x:sub(z):norm())
15
16 -----
17
18 local xr, xi = x, mol.matrix.rand(nr, nc)
19 print(xi)
20
21 yr, yi = mol.c2c(nr, nc, xr:tovector(), xi:tovector())
22 print(mol.matrix.new(nr, nc, yr))
23 print(mol.matrix.new(nr, nc, yi))
24
25 local zr, zi = mol.ic2c(nr, nc, yr, yi)
26 print(mol.matrix.new(nr, nc, zr))
27 print(mol.matrix.new(nr, nc, zi))
28
29 print({
30     eps = {xr:sub(zr):norm(), xi:sub(zi):norm()}
31 })

```

## 12 矩阵分解

线性代数功能主要是通过 `matrix` 类完成的。这个类包含的方法基本覆盖了常见的矩阵操作。  
详见下表：

<code>nrow</code>	行数 (属性)	<code>rand</code>	随机矩阵 (静态方法)	<code>trace</code>	迹	<code>row</code>	访问行
<code>ncol</code>	列数 (属性)	<code>constant</code>	常数矩阵 (静态方法)	<code>eig</code>	特征值分解	<code>col</code>	访问列
<code>mul</code>	矩阵乘积	<code>ones</code>	全 1 矩阵 (静态方法)	<code>qr</code>	qr 分解	<code>block</code>	访问块
<code>add</code>	加	<code>eye</code>	单位矩阵 (静态方法)	<code>lu</code>	lu 分解	<code>tovector</code>	转换成向量表
<code>sub</code>	减	<code>linspace</code>	从指定区间生成均分矩阵 (静态方法)	<code>chol</code>	chol 分解	<code>view</code>	转换成矩阵表
<code>prod</code>	乘	<code>meshgridXY</code>	二维网格数据矩阵 (静态方法)	<code>svd</code>	svd 分解	<code>reshape</code>	重塑矩阵
<code>div</code>	除	<code>meshgridXYZ</code>	三维网格数据矩阵 (静态方法)	<code>schur</code>	schur 分解	<code>min</code>	最小值
<code>get</code>	元素访问	<code>inv</code>	方阵求逆	<code>hessenberg</code>	hessenberg 分解	<code>max</code>	最大值
<code>set</code>	元素设置	<code>pinv</code>	伪逆	<code>adjoint</code>	伴随矩阵	<code>read</code>	从 csv 文件读入数据
<code>apply</code>	逐行投喂给指定函数	<code>transpose</code>	转置	<code>diagonal</code>	对角矩阵	<code>write</code>	把数据写入 csv 文件
<code>norm</code>	2-范数	<code>dot</code>	点积	<code>asdiagonal</code>	生成对角矩阵	<code>cross</code>	叉积
<code>foreach</code>	逐个投喂给指定函数	<code>det</code>	行列式	<code>triangular</code>	三角矩阵	<code>tableview</code>	转换成表型字符串
<code>fill</code>	填充	<code>rank</code>	秩	<code>listtriangular</code>	三角矩阵属性列表	<code>solve</code>	解线性方程组
<code>sum</code>	逐行求和	<code>mean</code>	逐行求均值				

Figure 11: 矩阵操作

Figure 12: 矩阵操作部分说明

	参数数量	参数序列	功能	性质
nrow			行数	属性
ncol			列数	属性
mul	1	矩阵或者列表	矩阵乘法, 返回矩阵	方法
add	1	矩阵、列表或者标量	向量化加法, 返回矩阵	方法
sub	1	矩阵、列表或者标量	向量化减法, 返回矩阵	方法
prod	1	矩阵、列表或者标量	向量化乘法, 返回矩阵	方法
prod	0		按列累乘, 返回矩阵	方法
div	1	矩阵、列表或者标量	向量化除法, 返回矩阵	方法
get	1	非负整数	向量式访问元素, 返回实数	方法
get	2	非负整数	矩阵式访问元素, 返回实数	方法
set	2	非负整数、实数	向量式设置元素, 无返回	方法
set	3	非负整数、非负整数、实数	矩阵式设置元素, 无返回	方法
apply	1	函数	逐行调用函数, 返回矩阵	方法
foreach	1	函数	逐个调用函数, 修改矩阵, 无返回	方法
sum	0		逐行求和, 返回矩阵	方法
mean	0		逐行求均值, 返回矩阵	方法
listtriangular	0		返回 triangular 方法可用参数列表	方法
triangular	1	listtriangular 返回值中的一个	取三角矩阵	方法

## 12.1 特征值分解

$$A = VDV^{-1}$$

```

1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4

```

```
5 local m = mol.matrix.rand(3,3)
6 local eig = m:eig()
7 local eigenvalues = eig[1]
8 local eigvectors = eig[2]
9 local check = m:mul(eigvectors):sub(eigvectors:mul(eigenvalues))
10
11 print(m:tableview('m'))
12 print(eigenvalues:tableview("eigenvalues"))
13 print(eigvectors:tableview('eigvectors'))
14 print(check:tableview('check'))
```

## 12.2 lu 分解

$$A = P^{-1}LUQ^{-1}$$

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local m = mol.matrix.rand(3,3)
6 local lu = m:lu()
7 local p = lu[1]
8 local l = lu[2]
9 local u = lu[3]
10 local q = lu[4]
11 local check = m:sub(p:inv():mul(l):mul(u):mul(q:inv()))
12
13 print(m:tableview('m'))
14 print(p:tableview("p"))
15 print(l:tableview("l"))
16 print(u:tableview("u"))
17 print(q:tableview("q"))
18 print(check:tableview('check'))
```

### 12.3 qr 分解

$$A = QR$$

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local m = mol.matrix.rand(3,3)
6 local qr = m:qr()
7 local q = qr[1]
8 local r = qr[2]
9 local check = m:sub(q:mul(r))
10
11 print(m:tableview('m'))
12 print(q:tableview("q"))
13 print(r:tableview("r"))
14 print(check:tableview('check'))
```

## 12.4 chol 分解

$$A = LL^T = U^T U$$

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local m = mol.matrix.new(3,3,{4,-1,2, -1,6,0, 2,0,5})
6 local chol = m:chol()
7 local l = chol[1]
8 local u = chol[2]
9 local check1 = m:sub(l:mul(l:transpose()))
10 local check2 = m:sub(u:transpose():mul(u))
11
12 print(m:tableview('m'))
13 print(l:tableview("l"))
14 print(u:tableview("u"))
15 print(check1:tableview('check1'))
16 print(check2:tableview('check2'))
```

## 12.5 svd 分解

$$A = USV^T$$

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local m = mol.matrix.rand(3,3)
6 local svd = m:svd()
7 local u = svd[1]
8 local s = svd[2]
9 local S = s:asdiagonal(m.nrow,m.ncol)
10 local v = svd[3]
11
12 local check = m:sub(u:mul(S):mul(v:transpose()))
13
14 print(m:tableview('m'))
15 print(u:tableview("u"))
16 print(s:tableview("s"))
17 print(S:tableview("S"))
18 print(v:tableview("v"))
19 print(check:tableview('check'))
```

## 12.6 schur 分解

$$A = UTU^T$$

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local m = mol.matrix.rand(3,3)
6 local svd = m:svd()
7 local u = svd[1]
8 local s = svd[2]
9 local S = s:asdiagonal(m.nrow,m.ncol)
10 local v = svd[3]
11
12 local check = m:sub(u:mul(S):mul(v:transpose()))
13
14 print(m:tableview('m'))
15 print(u:tableview("u"))
16 print(s:tableview("s"))
17 print(S:tableview("S"))
18 print(v:tableview("v"))
19 print(check:tableview('check'))
```

## 12.7 hessenberg 分解

$$A = QHQ^T$$

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local m = mol.matrix.rand(3,3)
6 local hessenberg = m:hessenberg()
7 local h = hessenberg[1]
8 local q = hessenberg[2]
9
10 local check = m:sub(q:mul(h):mul(q:transpose()))
11
12 print(m:tableview('m'))
13 print(h:tableview("h"))
14 print(q:tableview("q"))
15 print(check:tableview('check'))
```

## 13 绘图

绘图功能的核心概念有三个：构图、标架、显示。所有 2D 和 3D 的绘图都围绕着这三个概念展开。

	构图	标架	显示
二维	fplot, line, scatter, apply	framework	show
三维	fplot3d, line3d, scatter3d, contour, apply3d, plot3d	framework3d	

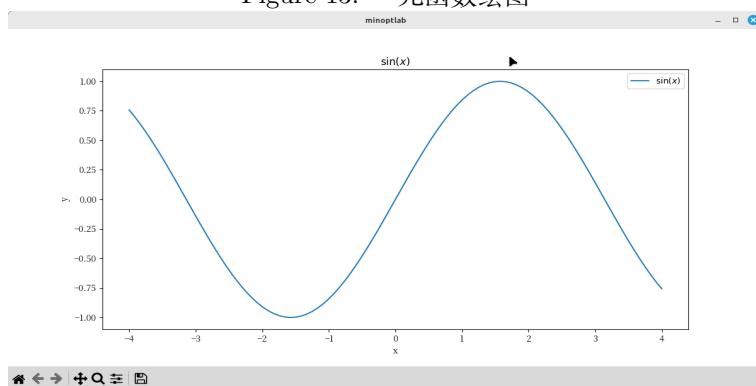
### 13.1 一元函数

一元函数绘图用 fplot 命令。

```

1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local f = function(x)
6     return math.sin(x)
7 end
8
9 local img = plt.fplot({f},{{-4}},{{4}},{'$\\sin(x)$'})
10 local fw = plt.framework(111,'$\\sin(x)$','x','y')
11 plt.show({{fw},{img}})
```

Figure 13: 一元函数绘图



`fplot` 命令的参数序列是：函数、下界、上界、标签、采样点数、样式、扩展。后三个为可选项。每一个参数都要用列表来表示。

## 13.2 二维数据

二维数据绘图可用 `line`、`scatter` 和 `apply`。`apply` 能选择的类型包括：`plot`、`bar`、`stem`、`pie`、`step`、`hist` 等。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local x = mol.linspace(-5, 5, 50)
6 local y = mol.apply(x, math.sin)
7
8 local images = {}
9
10 local line = plt.line({{x, y}}, {'$\\sin(x)$'})
11 local fw1 = plt.framework(241, 'line', {'x', 'y'})
12 table.insert(images, {fw1, {line}})
13
14 local scatter = plt.scatter({{x, y}}, {'$\\sin(x)$'}, {{
15     color = 'r',
16     marker = '*'
17 }})
18 local fw2 = plt.framework(242, 'scatter', {'x', 'y'})
19 table.insert(images, {fw2, {scatter}})
20
21 local a = {1, 2, 3, 4}
22 local b = mol.linspace(1, 10, 4)
23 local bar = plt.apply('bar', {{a, b}}), {'sample'})
24 local fw3 = plt.framework(243, 'bar', {'x', 'y'})
25 table.insert(images, {fw3, {bar}})
26
27 local stem = plt.apply('stem', {{x, y}}, {'$\\sin(x)$'})
28 local fw4 = plt.framework(244, 'stem', {'x', 'y'})
29 table.insert(images, {fw4, {stem}})
30
31 local step = plt.apply('step', {{x, y}}, {'$\\sin(x)$'}, {{
32     color = 'g'
33 }})
34 local fw5 = plt.framework(245, 'step', {'x', 'y'})
```

```
35 table.insert(images, {fw5, {step}})
```

```
36
```

```
37 local c = mol.rnorm(1000, 1, 0, 1):tovector()
```

```
38 local hist = plt.apply('hist', {{c}}, {'sample'}, {{
```

```
39     color = 'skyblue',
```

```
40     edgecolor = 'black',
```

```
41     bins = 30
```

```
42 }})
```

```
43 local fw6 = plt.framework(246, 'hist', {'x', 'y'})
```

```
44 table.insert(images, {fw6, {hist}})
```

```
45
```

```
46 local fruits = {'apple', 'blueberry', 'cherry', 'orange'}
```

```
47 local counts = {40, 60, 30, 55}
```

```
48 local pie = plt.apply('pie', {{counts}}, {}, {{
```

```
49     labels = fruits
```

```
50 }})
```

```
51 local fw7 = plt.framework(247, 'pie', {})
```

```
52 table.insert(images, {fw7, {pie}})
```

```
53
```

```
54 local polar = plt.apply('plot', {{x, y}}, {'$\\sin(x)$'})
```

```
55 local fw8 = plt.framework(248, 'polar', {'x', 'y'}, {
```

```
56     projection = 'polar'
```

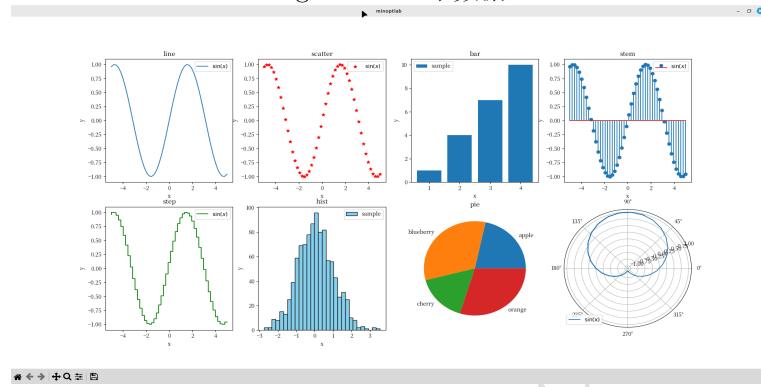
```
57 })
```

```
58 table.insert(images, {fw8, {polar}})
```

```
59
```

```
60 plt.show(images)
```

Figure 14: 二维数据



apply 命令的参数序列是类型、数据、标签、样式和扩展。后两项是可选的。每一个参数都要用列表来表示。

### 13.3 二元函数

绘制二元函数的图像，可以直接 `fplot3d` 命令，使用 `line3d` 和 `scatter3d` 也是可以的。`contour` 和 `contourf` 命令则可以绘制等高图。

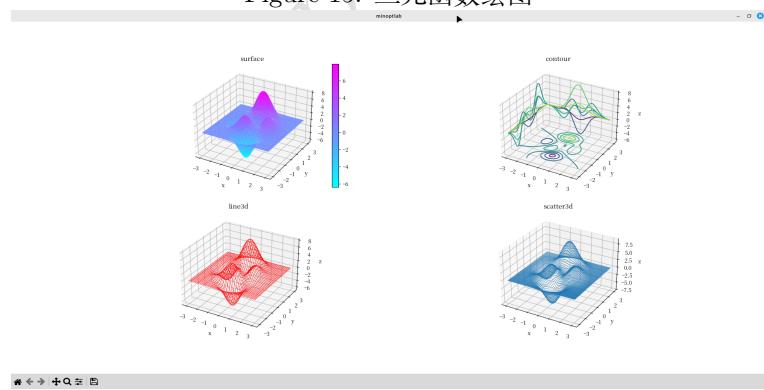
```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local peaks = function(xx)
6     local x, y = xx[1], xx[2]
7     return
8         3 * (1 - x) ^ 2 * math.exp(-(x ^ 2) - (y + 1) ^ 2) - 10 * (x / 5 - x ^ 3 - y ^ 5)
9         * math.exp(-x ^ 2 - y ^ 2) - 1 /
10            3 * math.exp(-(x + 1) ^ 2 - y ^ 2)
11 end
12
13 local lb = {-3, -3}
14 local ub = {3, 3}
15 local n = 80
16 images = {}
17
18 local p1 = plt.fplot3d({peaks}, {lb}, {ub}, n, {{
19     cmap = 'cool'
20 }}))
21 local fw1 = plt.framework3d(221, 'surface', {'x', 'y', 'z'})
22 table.insert(images, {fw1, {p1}})
23
24 local p2 = plt.contour({peaks, peaks, peaks}, {lb, lb, lb}, {ub, ub, ub}, n, {{
25     zdir = 'x',
26     offset = -3
27 }, {
28     zdir = 'y',
29     offset = 3
30 }, {
31     zdir = 'z',
32     offset = -6
33 }})
```

```

34 local fw2 = plt.framework3d(222, 'contour', {'x', 'y', 'z'})
35 table.insert(images, {fw2, {p2}})
36
37 local p3 = plt.line3d({peaks}, {lb}, {ub}, n, {{
38     color = 'r',
39     linewidth = 0.5
40 }})
41 local fw3 = plt.framework3d(223, 'line3d', {'x', 'y', 'z'})
42 table.insert(images, {fw3, {p3}})
43
44 local p4 = plt.scatter3d({peaks}, {lb}, {ub}, n, {{
45     s = 0.5
46 }})
47 local fw4 = plt.framework3d(224, 'scatter3d', {'x', 'y', 'z'})
48 table.insert(images, {fw4, {p4}})
49
50 plt.show(images)

```

Figure 15: 二元函数绘图



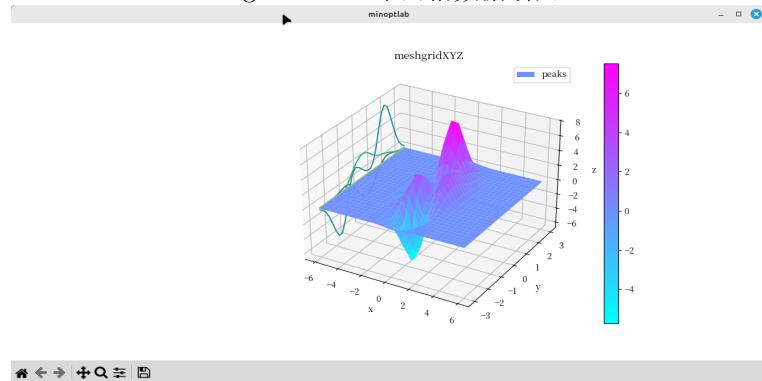
`fplot3d`、`line3d`、`scatter`、`contour` 和 `contourf` 命令的参数序列是一致的，分别是函数、下界、上界、采样数、样式和扩展。后三个参数是可选的。每一个参数都必须用列表表示。

## 13.4 三维网格数据

三维网格数据用 `matrix` 类的静态方法 `meshgridXYZ` 来创建。然后用 `plot3d` 命令创建图形。

```
1 local print = require('package.print').print
2 local plt = require('package.plot')
3 local mol = libminoptlab
4
5 local peaks = function(xx)
6     local x, y = xx[1], xx[2]
7     return
8         3 * (1 - x) ^ 2 * math.exp(-(x ^ 2) - (y + 1) ^ 2) - 10 * (x / 5 - x ^ 3 - y ^ 5)
9             * math.exp(-x ^ 2 - y ^ 2) - 1 /
10            3 * math.exp(-(x + 1) ^ 2 - y ^ 2)
11 end
12
13 local x = mol.linspace(-6, 6, 30)
14 local y = mol.linspace(-3, 3, 30)
15 local xyz = mol.matrix.meshgridXYZ(x, y, peaks)
16 local xdat, ydat, zdat = xyz[1]:view(), xyz[2]:view(), xyz[3]:view()
17
18 local img1 = plt.plot3d('plot_surface', {{xdat, ydat, zdat}}, {'peaks'}, {{
19     cmap = 'cool'
20 }})
21 local img2 = plt.plot3d('contour', {{xdat, ydat, zdat}}, {'contour'}, {{
22     zdir = 'x',
23     offset = -6
24 }})
25
26 local fw = plt.framework3d(111, 'meshgridXYZ', {'x', 'y', 'z'})
27 plt.show({{fw, {img1, img2}}})
```

Figure 16: 三维网格数据绘图



`meshgridXYZ` 命令的三个参数分别是第一、二维自变量数据列表和二元采样函数。它返回包含三个 `matrix` 元素的列表，分别对应于三个维度的采样数据。`plot3d` 命令利用这些采样数据完成绘图工作。对于 `meshgridXYZ` 生成的二维数据，`plot3d` 的第一个参数可选如下值：`plot_surface`, `plot_wireframe`, `contourf`, `contour`, `scatter`。如果是 `linspace` 生成的一维数据，则可选的值有：`plot`, `scatter`。